

【訂正情報】

商品コード：110-4843

ISBN：9784820748434

やさしいイラスト図解 一気にわかる電験三種〔機械〕に合格する本

◎本書の記述において下記のような誤りがありました。訂正してお詫び申し上げます。

【2020年1月7日】

【第1刷】

頁	訂正箇所	訂正前	訂正後
P50	上から2行目	～二次側の巻線抵抗 X_2 、漏れリアクタンス Z_L 、負荷のインピーダンス R_2 ～	～二次側の巻線抵抗 R_2 、漏れリアクタンス X_2 、負荷のインピーダンス Z_L ～
P54	上から8行目	$BD=rI_{2n}\cos\theta$ 、 $DF=xI_{2n}\sin\theta$ との差をもって表し、	$BD=rI_{2n}\cos\theta$ と $DF=xI_{2n}\sin\theta$ の和との差をもって表し、
P64	上から1～2行目	下の図は、一次側、二次側ともに△結線による三相結線です。一次側の△結線、二次側の△結線を△-△結線のように表記します。	下の図は、一次側Y結線、二次側△結線による三相結線です。一次側Y結線、二次側△結線をY-△結線と表記します。
P64	上から5～6行目	～上記の△-△結線のほかに、Y-Y結線、△-Y結線、Y-△結線、	～上記のY-△結線のほかに、△-△結線、Y-Y結線、△-Y結線、
P92	最終行	N:回転速度[rpm]	N:回転速度[min^{-1}]
P96	図 直巻発電機	R_s	R_f
P127	回転子 上段	sX_2	X_2
P132	二次抵抗法始動法 5行目	$\frac{r^2}{s}$	$\frac{r_2}{s}$
P208	ω の式と ω_0 の式	r_2	r^2 (アール2ではなくアールの2乗)
P209	一番下(3)の式	r_2	r^2 (アール2ではなくアールの2乗)
P210	上から4行目 Eの式	r_2	r^2 (アール2ではなくアールの2乗)

【訂正情報】

商品コード：110-4843

ISBN：9784820748434

やさしいイラスト図解 一気にわかる電験三種〔機械〕に合格する本

頁	訂正箇所	訂正前	訂正後
P227	数式 1 段目	$Q = \frac{V}{t} = \frac{1000m}{t}$	$Q = \frac{V}{t} \quad V = Qt$
P227	数式 2 段目	$m = \frac{Qt}{1000} = \dots(2)$	$m = 1000V = 1000Qt \dots(2)$
P227	数式 3 段目	$P = \frac{mgv}{\eta} = \frac{Qt}{1000} \times \frac{gv}{\eta} \quad [W] \dots(3)$	$P = \frac{mgv}{\eta} = 1000Qt \times \frac{gv}{\eta} \quad [W] \dots(3)$
P228	数式 1 段目	$P = \frac{Qt}{1000} \times \frac{gv}{\eta} = \frac{Qt}{1000} \times \frac{gh}{\eta t} = \frac{gQh}{1000\eta} \quad [W]$	$P = 1000Qt \times \frac{gv}{\eta} = 1000Qt \times \frac{gh}{\eta t} = \frac{1000gQh}{\eta} \quad [W]$
P228	数式 2 段目	$P = \frac{9.8Qh}{1000\eta} \times 1000 = \frac{9.8Qh}{\eta} \quad [kW]$	$P = \frac{1000 \times 9.8Qh}{\eta} \times \frac{1}{1000} = \frac{9.8Qh}{\eta} \quad [kW]$
P278	1 誘導起動力	N: 巻数	N: 回転速度[min^{-1}]
P282	3 二次出力抵抗	r^2	r_2 (アールの 2 乗ではなくアール 2) ※全 3 か所
P283	5 比例推移	r^2	r_2 (アールの 2 乗ではなくアール 2) ※全 3 か所

【訂正情報】

商品コード：110-4843

ISBN：9784820748434

やさしいイラスト図解 一気にわかる電験三種〔機械〕に合格する本

頁	訂正箇所	訂正前	訂正後
P289	3 照度	r_2	r^2 (アール2ではなくアールの2乗) ※全2か所

※誤植ではありませんが、本文の記述に合わせました。

【第1刷】

頁	修正箇所	修正前	修正後
P282	4 入力、出力、損失	P_2	P_0
P282	4 入力、出力、損失	P_0	P_m
P282	4 入力、出力、損失	二次出力	機械的出力